

JP2000152569

Publication Title:

METHOD AND APPARATUS FOR ASSEMBLING AND MAGNETIZING DC BRUSHLESS MOTOR, ASSEMBLING AND MAGNETIZING METHOD OF DC BRUSHLESS MOTOR-FOR COMPRESSOR, COMPRESSOR AND REFRIGERATION CYCLE

Abstract:

Abstract of JP2000152569

PROBLEM TO BE SOLVED: To facilitate magnetization of rotor by applying a high voltage pulse to a concentrated winding while setting a rotor and a stator in a specified positional relationship and then turning the rotor by 180 deg. electrical angle and applying a high voltage pulse having inverted polarity to the concentrated winding. **SOLUTION:** When a rotor is magnetized, a stator 3 is previously secured to the housing of a compressor and the rotor 7 having an unmagnetized permanent magnet 6 is inserted through an air gap 8 and held in place. The rotor 7 is positioned in the rotational direction with respect to the stator 3 such that a specified positional relationship is set between them. A high DC pulse voltage is then applied instantaneously between two phases, i.e., phase U and phase V, and the permanent magnet 6 is in incompletely magnetized state as a whole. Subsequently, the rotor 7 is turned by 180 deg. electrical angle and fixed when a high DC pulse voltage having inverted polarity is applied between the phase U and phase V of a concentrated winding 2, remaining part of the permanent magnet 6 is magnetized thus bringing about a completely magnetized state. According to the method, highly reliable assembling and magnetization can be realized.

Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

Courtesy of <http://v3.espacenet.com>

(19) 日本国特許庁 (J P)

(12) 公開特許公報 (A)

(11) 特許出願公開番号

特開2000-152569

(P2000-152569A)

(43) 公開日 平成12年5月30日 (2000.5.30)

| (51) Int.Cl. ⁷ | 識別記号 | F I | テーマコード(参考) |
|-------------------------------|-------|---------------|------------|
| H 0 2 K 15/03 | | H 0 2 K 15/03 | G |
| | | | H |
| 1/27 | 5 0 1 | 1/27 | 5 0 1 A |
| 21/14 | | 21/14 | M |
| 29/00 | | 29/00 | Z |
| 審査請求 未請求 請求項の数17 O L (全 14 頁) | | | |

(21) 出願番号 特願平11-250424

(22) 出願日 平成11年9月3日 (1999.9.3)

(31) 優先権主張番号 特願平10-252335

(32) 優先日 平成10年9月7日 (1998.9.7)

(33) 優先権主張国 日本 (J P)

(71) 出願人 000006013

三菱電機株式会社

東京都千代田区丸の内二丁目2番3号

(72) 発明者 馬場 和彦

東京都千代田区丸の内二丁目2番3号 三

菱電機株式会社内

(72) 発明者 川口 仁

東京都千代田区丸の内二丁目2番3号 三

菱電機株式会社内

(74) 代理人 100057874

弁理士 曾我 道照 (外6名)

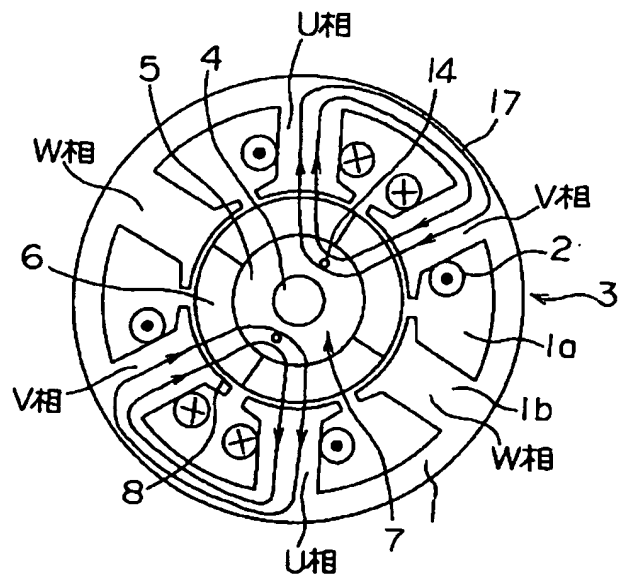
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 DCブラシレスモータの組込着磁方法及び着磁装置、圧縮機用DCブラシレスモータの組込着磁方法、圧縮機、並びに冷凍サイクル装置

(57) 【要約】

【課題】 本発明は、集中巻線方式のモータのロータの組込着磁を容易にすることを目的とするものである。

【解決手段】 ロータ7とステータ3とが所定の位置関係となるようにステータ3に対するロータ7の回転方向への位置決め固定を行った後、集中巻線2の2相間に高圧パルス電圧を印加し、さらにその後、ロータ7を電気角で180度回転させ位置決め固定し、集中巻線2の前回と同様の2相間に前回と極性を反転させた高圧パルス電圧を印加するようにした。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 2N極(Nは1以上の整数)を形成する無着磁状態の磁石素材が設けられているロータを、3N個の磁極突起を有し、それぞれの磁極突起に集中巻線が施され、3相Y結線されたステータ内に挿入する工程、上記ロータの上記無着磁状態の隣接する磁石素材の切れ目と、上記ステータの隣接する磁極突起の溝開口部の中心とが一致するように回転方向への位置決め固定を行い、上記集中巻線の一部に高圧パルス電圧を印加する第1の着磁工程、及び上記ロータを電気角で180度回転させ位置決め固定を行い、上記集中巻線の前回と同様の部分に前回と極性を反転させた高圧パルス電圧を印加する第2の着磁工程を含むことを特徴とするDCブラシレスモータの組込着磁方法。

【請求項2】 高圧パルス電圧を所定の2相間に印加することを特徴とする請求項1記載のDCブラシレスモータの組込着磁方法。

【請求項3】 2N極(Nは1以上の整数)を形成する無着磁状態の永久磁石が設けられているロータを、3N個の磁極突起を有し、3相Y結線され中性点を有する集中巻線がそれぞれの磁極突起に施されたステータ内に挿入する工程、所定の単相の磁極突起の中心と無着磁状態の磁石素材の中心とが一致するように回転方向への位置決め固定を行い、上記集中巻線の所定の単相間に高圧パルス電圧を印加する第1の着磁工程、及び上記ロータを電気角で180度回転させ位置決め固定を行い、上記集中巻線の前回と同様の部分に前回と極性を反転させた高圧パルス電圧を印加する第2の着磁工程を含むことを特徴とするDCブラシレスモータの組込着磁方法。

【請求項4】 2N極(Nは1以上の整数)を形成する無着磁状態の永久磁石が設けられているロータを、3N個の磁極突起を有し、それぞれの磁極突起に集中巻線が施され、3相Y結線されたステータ内に挿入する工程、上記ロータと上記ステータの回転方向への位置決め固定を行い、上記集中巻線の3相間に高圧パルス電圧を印加する工程、及び上記ロータを電気角で60度回転させ位置決め固定を行い、上記集中巻線の所定の1相を除いた前回と同様の部分に前回と同一極性の高圧パルス電圧を印加する工程を含むことを特徴とするDCブラシレスモータの組込着磁方法。

【請求項5】 ロータは埋め込み磁石形ロータであることを特徴とする請求項1ないし請求項4いずれかに記載のDCブラシレスモータの組込着磁方法。

【請求項6】 3相の集中巻線が施されたステータの内側で、無着磁の永久磁石が設けられているロータを回転させるとともに、上記ステータと上記ロータとが所定の位置関係となるように上記ステータに対する上記ロータの回転方向への位置決めを行う回転位置決め手段と、上記集中巻線の一部に通電して高圧パルス電圧を印加す

るとともに、通電方向が切替可能になっている着磁電源とを備えていることを特徴とするDCブラシレスモータの着磁装置。

【請求項7】 上記ロータに用いられる磁石素材に希土類磁石を用いたことを特徴とする請求項1ないし請求項4のいずれかに記載のDCブラシレスモータの組込着磁方法。

【請求項8】 上記ロータに用いられる磁石素材の形状を、磁石素材の中央部の厚みに対して、端部の厚みを小さくしたことを特徴とする請求項1ないし請求項4のいずれかに記載のDCブラシレスモータの組込着磁方法。

【請求項9】 2N個以下の磁石素材を設けたロータを用いて、磁石素材を2N極に着磁することを特徴とする請求項1ないし請求項4いずれかに記載のDCブラシレスモータの組込着磁方法。

【請求項10】 磁石素材にリング磁石を用いたことを特徴とする請求項9記載のDCブラシレスモータの組込着磁方法

【請求項11】 上記リング磁石の配向を極異方性としたことを特徴とする請求項10記載のDCブラシレスモータの組込着磁方法。

【請求項12】 第1の着磁工程に対して、第2の着磁工程で印加する着磁電流のレベルを小さくしたことを特徴とする請求項1ないし請求項4のいずれかに記載のDCブラシレスモータの組込着磁方法。

【請求項13】 上記第1の着磁工程及び、上記第2の着磁工程の中で少なくとも3回以上の高圧パルス電圧を印加することを特徴とする請求項1ないし請求項4のいずれかに記載のDCブラシレスモータの組込着磁方法。

【請求項14】 3相の集中巻きが施されたステータを圧縮機筐体内に固着する工程、

無着磁状態の永久磁石が設けられているロータを上記ステータ内に挿入する工程、及び高圧パルス電圧を所定の集中巻線の端子の一部に印加する工程を含むことを特徴とする圧縮機用DCブラシレスモータの組込着磁方法。

【請求項15】 ロータの軸受け部を片持ち構造としたことを特徴とする請求項14記載の圧縮機用DCブラシレスモータの組込着磁方法。

【請求項16】 3相の集中巻きが施されたステータと、圧縮機筐体内で高圧パルス電圧を所定の集中巻線の端子の一部に印加することで着磁された永久磁石を有するロータと、を備えたDCブラシレスモータと、前記永久磁石着磁後のDCブラシレスモータを圧縮機筐体内に保持したまま該圧縮機筐体に取付け可能なカバーとを備えたことを特徴とする圧縮機。

【請求項17】 凝縮器、蒸発器及び請求項16記載の圧縮機が順次接続され、冷媒にHFC系冷媒が用いられたことを特徴とする冷凍サイクル装置。

【発明の詳細な説明】

【0001】

【発明の属する技術分野】この発明は、例えば冷蔵庫やエアコンの圧縮機駆動用などに用いられる集中巻線方式のDCブラシレスモータの組込着磁方法及び着磁装置に関するものである。

【0002】

【従来の技術】近年、例えば冷蔵庫やエアコンの圧縮機モータなどには、回転数の制御が容易でかつ高効率なDCブラシレスモータが多く使用されている。図22は従来のDCブラシレスモータの一例の断面図である。

【0003】図において、1は内周面に軸方向へ延びる24本のスロット1aが設けられている円筒状のステータコアであり、スロット1a間にはティース部1bが形成されている。2aは各スロット1a内にそれぞれ挿入されている巻線であり、これらの巻線2aは、3相4極を形成するようにY結線されている。また、巻線2aは、スロット1a間に跨って分布巻線として巻かれている。3はステータコア1及び巻線2aを有するステータである。

【0004】4はステータ3の軸線上に配置され、ステータ3に対して回転可能なロータ軸、5はロータ軸4に固定されているロータコア、6はロータコア5の外周面に固定されている複数の永久磁石であり、これらの永久磁石6は、N極とS極とが交互になるように着磁される。7はロータ軸4、ロータコア5及び永久磁石6を有するロータであり、このロータ7とステータ3との間には、空隙8が設けられている。

【0005】従来の圧縮機駆動用のモータは、分布巻線方式のステータ3を用いるのが一般的であった。しかし、最近では、巻線技術の目覚ましい進歩により、スロット断面積に対する巻線断面積の比（占積率）を向上させ効率改善を図った集中巻線方式が注目を集めている。

【0006】集中巻線方式は、図23に示すように、1つのティース部1bに巻線2を直接施す方式である。このため、巻線2の周長や、巻線2の端部の高さ寸法を小さくすることができ、巻線抵抗値を低減し、ひいては銅損を低減した高効率なDCブラシレスモータを提供することが可能となる。

【0007】ここで、上記のように構成されたDCブラシレスモータにおいては、分布巻線方式、集中巻線方式のいずれの巻線方式であっても、ロータ7に永久磁石6を用いているため、生産工程の中で永久磁石6を磁化するための着磁工程が必要となる。

【0008】例えば、特開昭57-142165号公報又は特開平9-247909号公報には、従来のDCブラシレスモータの着磁方法が示されている。従来の着磁方法では、ステータ内にロータを組み込んだ後、着磁専用の着磁電源を用いてステータに700V、1kA程度の高圧パルス電圧を印加し、永久磁石を磁化させていた。

【0009】図24は分布巻線方式のステータ3を用い

て組込着磁を行った場合の磁界分布を示した説明図である。本方式では、3相Y結線の2相間に高圧のパルス電圧を印加して、ロータ部に均等な4極の磁界17を与えることにより、永久磁石が着磁される。一般的に、分布巻線方式においては、ステータ3のスロット数が永久磁石の極数の整数倍であるため、磁界17の分布は、永久磁石の極数と等しい均一な極を形成する。このため、上記のようなステータ内にロータを組み込んだ着磁が可能である。

【0010】一方、集中巻線方式においては、トルクの有効利用の観点から、スロット数と永久磁石の極数との組み合わせを、3相の場合で3:2や3:4などとするのが一般的である。このため、スロット数と極数との組み合わせの構造上、ステータ3の巻線の作る磁束は均一な極を形成できず、上記のような着磁方法は適用できなかった。

【0011】図25は集中巻線を施したステータを用いて、分布巻線方式のステータと同様に3相Y結線の2相間に高圧のパルスを印加した場合の磁界分布を示す説明図である。本図から明らかなように、ステータの巻線が作る磁界17は不均一であるため、磁石の片側端部が着磁されず、不完全着磁となっている。

【0012】また、1b部の先端部をショートして永久磁石に鎖交しない磁束が多いため、必要な着磁電流も増加してしまう。以上のような理由から、集中巻線方式のステータを用いた場合、分布巻線方式のステータと同様な組込着磁方法を適用することができなかった。

【0013】図26は従来の集中巻線方式のステータを有するDCブラシレスモータの永久磁石の着磁装置を示す断面図、図27は図26の装置を用いた着磁方法を示すフローチャートである。従来、集中巻線方式のモータの永久磁石を着磁する場合、まず専用の着磁ヨーク9内にロータ7を挿入する（ステップS1）。着磁ヨーク9には、永久磁石6の極数の整数倍の数だけ磁極突起9aが設けられている。これらの磁極突起9aには、極性が交互に来るように巻線2bが施されている。

【0014】次に、着磁電源（図示せず）を用いて、パルス状の電圧を巻線2bに印加することにより均一な磁束を発生させる（ステップS2）。これにより、永久磁石6が着磁される。その後、ロータ7を着磁ヨーク9から取り外し、モータのステータ3内へ組み込む（ステップS3）。

【0015】

【発明が解決しようとする課題】上記のように構成された従来の集中巻線方式を用いたDCブラシレスモータの着磁方法においては、専用の着磁ヨーク9を用いて着磁した後、着磁ヨーク9からロータ7を取り出し、さらにロータ7をステータ3に組み込む作業が必要となるため、作業工程が増加してしまう。しかも、強力な磁力を持ったロータ7を、1mm以下の隙間8を隔てただけの

ステータ 3 の内側に組み込む作業には特に手間がかかってしまう。

【0016】また、着磁されたロータ 7 を着磁ヨーク 9 から取り出して大気中に開放すると、永久磁石 6 のパーミアンス係数が低下し、磁氣的に不安定な状態となり、特に大気中の温度が高い状況下では、永久磁石 6 の減磁を生じる恐れがあった。さらに、着磁されたロータ 7 の管理は難しく、着磁後、ステータ 3 に組み込む前にロータ 7 の表面に磁性体の破片などが付着した場合、そのまま圧縮機に組み込まれると圧縮機の細管を詰まらせ、圧縮機の故障の原因となっていた。

【0017】この発明は、上記のような問題点を解決することを課題としてなされたものであり、集中巻線方式のモータのロータを容易に着磁することができるとともに、ステータへのロータの組込を容易にすることができ、また永久磁石の減磁を防止することができ、さらにロータへの磁性体の付着を防止することができる DC ブラシレスモータの組込着磁方法及び着磁装置を得ることを目的とする。

【0018】

【課題を解決するための手段】請求項 1 の発明に係る DC ブラシレスモータの組込着磁方法は、2N 極（N は 1 以上の整数）を形成する無着磁状態の磁石素材が設けられているロータを、3N 個の磁極突起を有し、それぞれの磁極突起に集中巻線が施され、3 相 Y 結線されたステータ内に挿入する工程、ロータの無着磁状態の隣接する磁石素材の切れ目と、ステータの隣接する磁極突起の溝開口部の中心とが一致するように回転方向への位置決め固定を行い、集中巻線の一部に高圧パルス電圧を印加する第 1 の着磁工程、及びロータを電気角で 180 度回転させ位置決め固定を行い、集中巻線の前回と同様の部分に前回と極性を反転させた高圧パルス電圧を印加する第 2 の着磁工程を含むものである。

【0019】請求項 2 の発明に係る DC ブラシレスモータの組込着磁方法は、高圧パルス電圧を所定の 2 相間に印加するものである。

【0020】請求項 3 の発明に係る DC ブラシレスモータの組込着磁方法は、2N 極（N は 1 以上の整数）を形成する無着磁状態の永久磁石が設けられているロータを、3N 個の磁極突起を有し、3 相 Y 結線され中性点を有する集中巻線がそれぞれの磁極突起に施されたステータ内に挿入する工程、所定の単相の磁極突起の中心と無着磁状態の磁石素材の中心とが一致するように回転方向への位置決め固定を行い、集中巻線の所定の単相間に高圧パルス電圧を印加する第 1 の着磁工程、及びロータを電気角で 180 度回転させ位置決め固定を行い、集中巻線の前回と同様の部分に前回と極性を反転させた高圧パルス電圧を印加する第 2 の着磁工程を含むものである。

【0021】請求項 4 の発明に係る DC ブラシレスモータの組込着磁方法は、2N 極（N は 1 以上の整数）を形

成する無着磁状態の永久磁石が設けられているロータを、3N 個の磁極突起を有し、それぞれの磁極突起に集中巻線が施され、3 相 Y 結線されたステータ内に挿入する工程、ロータとステータの回転方向への位置決め固定を行い、集中巻線の 3 相間に高圧パルス電圧を印加する工程、及びロータを電気角で 60 度回転させ位置決め固定を行い、集中巻線の所定の 1 相を除いた前回と同様の部分に前回と同一極性の高圧パルス電圧を印加する工程を含むものである。

10 【0022】請求項 5 の発明に係る DC ブラシレスモータの組込着磁方法は、埋め込み磁石形ロータを用いたものである。

【0023】請求項 6 の発明に係る DC ブラシレスモータの着磁装置は、3 相の集中巻線が施されたステータの内側で、無着磁状態の永久磁石が設けられているロータを回転させるとともに、ステータとロータとが所定の位置関係となるようにステータに対するロータの回転方向への位置決めを行う回転位置決め手段と、集中巻線の一部に通電して高圧パルス電圧を印加するとともに、通電方向が切換可能になっている着磁電源とを備えたものである。

20 【0024】請求項 7 の発明に係る DC ブラシレスモータの組込着磁方法は、磁石素材に希土類磁石を用いたものである。

【0025】請求項 8 の発明に係る DC ブラシレスモータの組込着磁方法は、磁石素材の形状を、磁石素材の中央部の厚みに対して、端部の厚みを小さくしたものである。

30 【0026】請求項 9 の発明に係る DC ブラシレスモータの組込着磁方法は、2N 個以下の磁石素材を設けたロータを用いて、磁石素材を 2N 極に着磁するものである。

【0027】請求項 10 の発明に係る DC ブラシレスモータの組込着磁方法は、磁石素材にリング磁石を用いたものである。

【0028】請求項 11 の発明に係る DC ブラシレスモータの組込着磁方法は、リング磁石の配向を極異方性としたものである。

40 【0029】請求項 12 の発明に係る DC ブラシレスモータの組込着磁方法は、第 1 の着磁工程に対して、第 2 の着磁工程で印加する着磁電流のレベルを小さくしたものである。

【0030】請求項 13 の発明に係る DC ブラシレスモータの組込着磁方法は、第 1 の着磁工程及び、第 2 の着磁工程の中で少なくとも 3 回以上の高圧パルス電圧を印加するものである。

50 【0031】請求項 14 の発明に係る DC ブラシレスモータの組込着磁方法は、3 相の集中巻線が施されたステータを圧縮機ケース内に固着する工程、無着磁状態の永久磁石が設けられているロータをステータ内に挿入する

工程、及び高圧パルス電圧を所定の集中巻線の端子の一部に印加する工程を含むものである。

【0032】請求項15の発明に係るDCブラシレスモータの組込着磁方法は、ロータの軸受け部を片持ち構造としたものである。

【0033】請求項16の発明に係る圧縮機は、3相の集中巻きが施されたステータと、圧縮機筐体内で高圧パルス電圧を所定の集中巻線の端子の一部に印加することで着磁された永久磁石を有するロータと、を備えたDCブラシレスモータと、前記永久磁石着磁後のDCブラシレスモータを圧縮機筐体内に保持したまま該圧縮機筐体

に取付け可能なカバーと、を備えたものである。

【0034】請求項17の発明に係る冷凍サイクル装置は、凝縮器、蒸発器及び請求項16記載の圧縮機が順次接続され、冷媒にHFC系冷媒が用いられたものである。

【0035】

【発明の実施の形態】以下、この発明の実施の形態を図を用いて説明する。

実施の形態1. 図1はこの発明の実施の形態1によるDCブラシレスモータの組込着磁方法を示すフローチャート、図2は図1の方法によりモータを着磁する様子を示す断面図、図3は図2の後段の状態を示す断面図、図4は圧縮機にDCブラシレスモータを組み込んでロータを回転自在に保持するための保持構造を示す断面図、図5は図4の圧縮機を組み込んだ冷凍サイクル装置を示す冷媒回路図で、ここでは室内機と室外機とから成るセパレート型のルームエアコンを示している。

【0036】図において、1は内周面に軸方向へ延びる複数のスロット1aが設けられている円筒状のステータコアであり、スロット1a間には磁極突起としてのティース部1bが形成されている。2はティース部1bに直接巻き付けられている3相Y結線の集中巻線、3はステータコア1及び巻線2を有するステータである。

【0037】4はステータ3の軸線上に配置され、ステータ3に対して回転可能なロータ軸、5はロータ軸4に固定されているロータコア、6はロータコア5の外周面に固定されている複数の永久磁石であり、これらの永久磁石6は、N極とS極とが交互になるように着磁される。また、永久磁石6は、フェライト又はネオジなどを主成分に構成されている。7はロータ軸4、ロータコア5及び永久磁石6を有するロータであり、このロータ7とステータ3との間には、空隙8が設けられている。

【0038】図5において、15は圧縮機、32は冷房運転及び暖房運転の冷媒の流れを切替える流路切替手段で例えば四方弁、33は室外熱交換器、44は第1流量制御装置、35は室内熱交換器、41は室外ユニット、42は室内ユニットであり、これらは配管によって順次接続され冷凍サイクルを構成している。この冷凍サイクルの冷媒には、HFC系冷媒で、R32とR125

の混合冷媒であるR410Aが用いられ、冷凍機油としてはアルキルベンゼン系油が用いられている。その他冷媒としてはR407Cなどが、冷凍機油としては鉱油、エステル油などが適用可能である。

【0039】次に、着磁方法について説明する。まず、ステータ3は、焼きばめなどにより、圧縮機15の筐体10に予め固定しておく。そのステータ3の内側に0.5～1mm程度の空隙8を隔てて、無着磁（未着磁）の永久磁石（磁石素材）6を有するロータ7を挿入し、回転可能な状態で保持する。なお、ロータは、図4で示すように片持ち軸受け部11により、圧縮機要素部12側のみで回転可能となるように保持する構造となっている。従って、圧縮機要素部12の反対側には軸受けや、圧縮要素部などの構造物はなく、空間部13を有する構造となっている。次に、ロータ7とステータ3とが所定の位置関係となるようにステータ3に対するロータ7の回転方向への位置決めを行う（ステップS11）。

【0040】このとき、図2の位置、即ちU相の巻線2が施されたティース部1bと、V相の巻線2が施されたティース部1bとによって形成されるスロット1aの中央（溝開口部の中心）に永久磁石6の継ぎ目（隣接する磁石素材の切れ目、即ち着磁後を想定した場合のN極とS極との境界）が来るようにロータ7を位置決めする。後述する工程において、着磁のための永久磁石6と巻線2との位置関係はロータの回転方向に移動させるものであるから、永久磁石6の継ぎ目合わせと着磁のためのロータ位置変更とが同じロータ回転方向で行える。また、永久磁石6の継ぎ目を合わせることで、作業者が目視で永久磁石6と巻線2との位置関係を確認することができる。

【0041】また、ロータコア5の軸端部には、軸方向へ延びる位置決め用の穴又は切欠等の位置決め部14が設けられており、この穴又は切欠等の位置決め部14に位置決め回転手段（図示せず）の係合部（複数のピン等）を係合させることにより、ロータ7の位置決めが行われる。

【0042】次に、3相のうち、U相及びV相の2相間に着磁電源（図示せず）を用いて高圧の直流パルス電圧を瞬間的に印加する（ステップS12：第1の着磁工程）。高圧パルス電圧を印加することによって、Y結線されたステータ3の巻線には瞬間的に、図2に示す向きにピーク1kA程度のパルス状の大電流が流れ、図中の向きに磁界17が発生する。

【0043】このとき、巻線2に流れる電流によって発生した磁束は、U相のティース部1b先端面とV相のティース部1b先端面とに対向した永久磁石6の領域を鎖交して流れることによって、磁束が鎖交した部分のみ着磁が行われる。従って、この時点では、磁束の鎖交しないW相のティース部1bの先端面と対向する永久磁石6の領域は完全な着磁はされず、永久磁石6全体として

は、不完全な着磁状態にある。

【0044】この後、位置決め回転手段のモータを駆動させ、電気角で180度（この例では、4極なので機械角で90度）、ロータ7を任意の向きに回転させた後、位置決め回転手段によりロータ7を固定する（ステップS13）。このとき、ロータ7の固定は、第1の着磁工程で行ったロータの固定よりも、強固に行う。これは、第1の着磁工程で、永久磁石素材の60%程度が着磁されているため、後述する第2の着磁工程で高圧パルス電圧を印加した瞬間に、電機子巻線に大電流が流れ、この電流と第1の工程で着磁された永久磁石の作る磁束との間にフレミングの左手の法則によるトルクが作用するためである。

【0045】次に、集中巻線2の第1の着磁工程と同様の相間（U-V間）に、前回と極性を反転させた高圧パルス電圧を印加する（ステップS14：第2の着磁工程）。ここで、着磁電源は、通電方向の切換が可能になっている。このように、2回目の電圧印加により図3に示すような磁界17が発生し、永久磁石6の残りの部分が着磁され、完全な着磁状態に至る。着磁後に、位置決め回転手段が撤去され、圧縮機15にカバー16が被せられる。

【0046】このように、集中巻線2のステータ3を用いて、永久磁石6の着磁を行うことで、専用の着磁ヨークが不要となるため、外部の着磁ヨークを用いて永久磁石を着磁した後、ロータ内に永久磁石を組み付ける生産方法と比べて、生産工数を大幅に削減でき製造ラインの簡略化を図ることができる。また、集中巻きステータを用いて組込着磁を行うことで、従来の分布巻きステータを用いて行う組込着磁と比べて、ステータのコイルエンド部を約1/2と格段に小さくさせることができるため、分布巻きの組込着磁時に過大な電流が巻線に流れることで生じていた巻線の変形によるコイルの絶縁皮膜破壊がなくなり信頼性の高いモータが実現できる。

【0047】また、巻線の変形が生じなくなったことにより、従来の分布巻きステータで用いていた巻線の変形を防止するための巻線固定用のワニス処理が不要となり安価なモータが提供できる。また、第1の着磁工程及び第2の着磁工程において、磁石素材の切れ目を、隣接する磁極突起の溝開口部中心と一致するように位置決めしたので、磁石の切れ目を境に、N極S極となるような異極の磁極を有した永久磁石が形成されるため、永久磁石の切れ目（空隙）を介して同極の磁極が形成される様な磁石の位置決めを行わない着磁方法と比べて、磁石の切れ目による磁力の損失がなくなり、永久磁石の磁力を向上させることができ、電流を低減した銅損の小さい高効率のモータを提供することができる。

【0048】また、圧縮機15の筐体10にステータ3とロータ7を組み込んだ状態で、永久磁石の着磁が行われるので、着磁後に鉄粉などがロータに付着することが

なくなり、圧縮機15の運転中に鉄粉が圧縮機15内部に飛び散り、圧縮機15に接続された細管（図示せず）に鉄粉が入り込み、細管を詰まらせて故障するといった不具合がなくなる。また、ステータ3内に組み込まれた状態で永久磁石6の着磁が行われるので、永久磁石6のパーミアンス係数は高く、磁氣的に安定した状態が保たれる。従って、着磁後の永久磁石6が大気中に開放される場合と異なり、永久磁石6の減磁の恐れがなく、信頼性の高いDCブラシレスモータを得ることができる。

【0049】また、圧縮機15にモータを組み込む際、ロータの軸受け部の構造を、圧縮機要素部12側でロータ軸を回転自在に保持する片持ち軸受け部11で構成することで、反軸受け部側には空間部13ができるため、ロータの回転方向への位置決めを行うための位置決め回転手段を容易に装着することが可能となる。これにより、ロータの回転方向への位置決め固定が容易に行えるようになり、位置決め精度が向上し、信頼性の高い組込着磁が実現できる。

【0050】なお、実施の形態1では、4極のモータを例に説明したが、2N極（Nは1以上の整数）のモータについても同様の方法で組込着磁を行うことができる。また、実施の形態1では、U-V相間の励磁を例に説明したが、U-V相の通電の代わりに、V-W相やU-W相を基準に励磁をしても同様の効果が得られる。

【0051】また、実施の形態1では、第1の着磁の工程及び、第2の着磁の工程で各1回づつの高圧パルス電圧を印加して着磁を行っていたが、この代わりに、各工程で複数回の高圧パルス電圧を印加しても同様の効果が得られる。例えば、第1の着磁工程及び、第2の着磁工程で連続的にそれぞれ2回づつの高圧パルスを印加する方法や、第1の着磁工程で2回、第2の着磁工程で1回などといった方法が考えられる。このように、各工程で複数回の連続的な高圧パルス電圧を印加することで、より確実に信頼性の高い組込着磁が実現できる。

【0052】さらに、実施の形態1では、説明の簡略化のため、永久磁石6を表面に配置した構成のDCブラシレスモータを例に説明したが、例えば図6～図8に示すように、永久磁石6をロータコア5内に埋め込んだ埋め込み磁石形のDCブラシレスモータについても同様の効果が得られることは言うまでもない。

【0053】この実施の形態の圧縮機15は、圧縮機筐体10内で高圧パルス電圧を所定の集中巻線の端子の一部に印加することで、ロータの永久磁石に着磁したDCブラシレスモータを、圧縮機筐体10内に保持したままカバー16を被せるので、ロータに磁性体などの不純物が付着することを防止できる。

【0054】そして、図5に示すようにこのような圧縮機15を搭載し、凝縮器（冷房時では室外熱交換器33、暖房時では室内熱交換器35）、蒸発器（冷房時では室内熱交換器35、暖房時では室外熱交換器33）が

順次接続された冷凍サイクル装置は、冷媒にHFC系冷媒が用いられている。HFC系冷媒は冷凍機油との相溶性が低いので、冷凍機油は冷凍サイクル中の配管内に付着しやすく、この油に磁性体等の不純物が付着して配管詰まりや伝熱性能の低下を引き起こすことがあるが、この実施の形態ではDCブラシレスモータの永久磁石の着磁を圧縮機筐体に固定した状態で行え、着磁後カバーをすることができるから、ロータへの不純物の付着が無く、冷凍サイクル中への不純物の付着を低減でき、HFC系冷媒の冷凍サイクルに好適な信頼性の高い冷凍サイクル装置が得られる。

【0055】実施の形態2. 次に、図9はこの発明の実施の形態2によるDCブラシレスモータの組込着磁方法を示すフローチャート、図10は図9の方法によりモータを着磁する様子を示す断面図、図11は図10の後段の状態を示す断面図である。この例の集中巻線2は、3相Y結線で中性点を有している。他の構成は、実施の形態1とほぼ同様である。

【0056】次に、着磁方法について説明する。まず、ステータ3は、圧縮機15の筐体10に予め固定しておく。そのステータ3の内側に0.5～1mm程度の空隙8を隔てて、無着磁（未着磁）の永久磁石（磁石素材）6を有するロータ7を挿入し、回転可能な状態で保持する。次に、ロータ7とステータ3とが所定の位置関係となるようにステータ3に対するロータ7の回転方向への位置決めを行う（ステップS21）。

【0057】このとき、図10の位置、即ちU相の巻線2が施されたティース部1bの極中心に着磁後を想定した場合の永久磁石6の極中心が来るようにロータ7を位置決めする。ロータ7の回転及び位置決めは、実施の形態1と同様の位置決め回転手段により行われる。

【0058】次に、3相のうち、U相と中性点の単相間に着磁電源を用いて高圧の直流パルスを瞬間的に印加する（ステップS22）。高圧パルス電圧を印加することによって、ステータ3のU相の巻線2には瞬間的に、図10に示す向きにパルス状の大電流が流れ、図中の向きに磁界17が発生する。

【0059】このとき、巻線2に流れる電流によって発生した磁束は、U相のティース部1b先端面を経由して、U相のティース部1b先端面と対向した磁石面に鎖交する。その後、永久磁石6を鎖交した磁束は、磁気的に安定な無通電相のV相及びW相のティース部1bへ向かって2方向に分岐して流れる。これによって、磁束が鎖交したU相のティース部1bに対向する永久磁石6の極中心付近、及びU相のティース部1bと対向しない永久磁石6の両端部付近の着磁が行われる。従って、この時点では、磁束の鎖交しないU相のティース部1bと対向する永久磁石6の両端付近、及びU相のティース部1bと対向しない永久磁石6の極中心付近は不完全な着磁状態である。

【0060】この後、位置決め回転手段のモータを駆動させ、電気角で180度（この例では、4極なので機械角で90度）、ロータ7を任意の向きに回転させた後、位置決め回転手段によりロータ7を固定する（ステップS23）。次に、集中巻線2の前回と同様の単相間（U-中性点間）に、前回と極性を反転させた高圧パルス電圧を印加する（ステップS24）。このように、2回目の電圧印加により図11に示すような磁界17が発生し、永久磁石6の残りの部分が着磁され、完全な着磁状態に至る。

【0061】このように、中性点を有する集中巻線2のステータ3を用いて、単相間に高圧パルス電圧を印加する2回着磁方法によって、より簡単な結線でロータ7の組込着磁を行うことができる。

【0062】実施の形態3. 図12は、この発明の実施の形態3によるDCブラシレスモータの組込着磁方法を示すフローチャート、図13は図12の方法によりモータを着磁する様子を示す断面図、図14は図13の後段階の状態を示す断面図である。モータの構成は実施の形態1と同様である。

【0063】次に、着磁方法について説明する。まず、ステータ3は、圧縮機の筐体に予め固定しておく。そのステータ3の内側に0.5～1mm程度の空隙8を隔てて、無着磁（未着磁）の永久磁石（磁石素材）6を有するロータ7を挿入し、回転可能な状態で保持する。次に、ロータ7とステータ3とが所定の位置関係となるようにステータ3に対するロータ7の回転方向への位置決めを行う（ステップS31）。

【0064】このとき、図13の位置、即ちU相の巻線2が施されたティース部1bとW相の巻線2が施されたティース部1bとによって形成されるスロット1aの中央に永久磁石6の継ぎ目（着磁後を想定した場合のN極とS極の境界）が来るようにロータ7を位置決めする。ロータ7の回転及び位置決めは、実施の形態1と同様の位置決め回転手段により行われる。

【0065】次に、3相のうち、所定の1相は正の電極側に接続し、残りの2相は短絡して負の電極側に接続することにより、3相間に着磁電源（図示せず）を用いて高圧の直流パルス電圧を瞬間的に印加する（ステップS32）。このとき、例えば、U相を正、V相とW相を短絡して負の電極側に接続した場合、高圧パルス電圧を印加することによって、図13に示すU相端子からV相端子及び、U相端子からW相端子の方向にパルス電流が流れ、図中の向きに磁界17が発生する。

【0066】このとき、巻線2に流れる電流によって発生した磁束は、U相のティース部1b先端面とV相のティース部1b先端面、及び、U相のティース部1b先端面とW相のティース部1b先端面とに対向した永久磁石6の領域を鎖交して流れることによって、磁束が鎖交した部分の着磁が行われる。従って、この時点では、U相

のティース部 1 b 先端面に対向する磁石の機械角で 60 度の領域が N 極、V 相、及び W 相のティース部 1 b 先端面とに対向する機械角で 120 度の磁石の領域が S 極となり、N 極に対して S 極の磁極幅が広くなるようなアンバランスな着磁がされている。

【0067】この後、位置決め回転手段のモータを駆動させ、電気角で 60 度（この例では、4 極なので機械角で 30 度）、ロータ 7 を反時計方向の向きに回転させた後、位置決め回転手段によりロータ 7 を固定する（ステップ S33）。次に、集中巻線 2 の W 相を開放とし、U 相と V 相の相間に、前回と同様の極性の高圧パルス電圧を印加する（ステップ S34）。このように、2 回目の電圧印加により図 14 に示すような磁界 17 が発生し、U 相のティース部 1 b 先端面と対向する磁石の領域が N 極、V 相のティース部 1 b 先端面と対向する磁石の領域が S 極になるように着磁が行われる。従って、1 回目の着磁工程で着磁された永久磁石 6 の S 極の 120 度領域の内、N 極と隣接する一方の 30 度分が N 極に着磁され、残りの 90 度の領域は S 極のまま保持される。この 2 回目の着磁工程によって、バランス良い 4 極の着磁が実現可能となる。

【0068】このように、集中巻線 2 のステータ 3 を用いて、永久磁石 6 の着磁を行うことで、実施の形態 1 と同様な効果が得られる他、2 回目の着磁工程において、1 回目の着磁工程で着磁された磁石領域の一部に再度、パルス電圧を印加するため、より信頼性の高い組込着磁が実現できる。

【0069】なお、実施の形態 3 では、U 相を正の電極側とし V 相と W 相を短絡して負の電極側に接続して行う着磁の例について述べたが、他の相を用いた任意の組み合わせでも同様の効果が得られることは言うまでもない。

【0070】実施の形態 4. 図 15 は、この発明の実施の形態 4 による集中巻線ステータを用いて DC ブラシレスモータの組込着磁を実現するためのロータ構造を示す断面図である。ロータは、永久磁石をロータ内部に埋め込んだ永久磁石埋め込み形のロータ構造を有している。また、永久磁石素材は、ロータの極数と等しい数だけ配置されており、その形状は、永久磁石の極中心の厚み l に対して、永久磁石の端部の厚み m が小さくなるように定められている。

【0071】図 16 に永久磁石素材の厚みが等しい場合のモータと、この実施の形態で示す永久磁石端部の厚みを永久磁石の極中心に対して小さくした場合のモータの磁束線図を同一電流条件で比較した結果を示す。本図

(a) より、同一電流条件において、永久磁石素材の厚みを同一としたモータでは、永久磁石素材の端部を磁束が完全に通過していないのが分かる。これは、ステータ側から見て、永久磁石素材の端部の磁気抵抗が大きくなっており、通電相の磁極突起間を跨って磁束がステータ

内部で閉じてしまっているためである。この場合、永久磁石端部を完全に着磁するためには、更に大きな電流を印加する必要がある。

【0072】一方、同図 (b) より、永久磁石端部の厚みを永久磁石の極中心に対して小さくした場合は、ステータ側から見た永久磁石端部の磁気抵抗を減少させることができるため、永久磁石素材の端部に磁束を完全に通過させることができるようになり、永久磁石の厚みを同一としたロータと比べて、より小さい電流で着磁することが可能となり、生産工程における省エネルギー化を図ることができる。

【0073】なお、この実施の形態では、永久磁石をロータ内部に埋め込んだ埋め込み形ロータの例について述べたが、永久磁石の磁極中心の厚みに対して、端部の厚みを小さくした形状のロータであれば、図 17 に示す永久磁石をロータ表面に配置した仕様のモータであっても同様の効果が得られる。

【0074】実施の形態 5. 図 18 に、この発明の実施の形態 5 によるロータの断面図を示す。実施の形態 1 では、2 N 極の磁極を有するロータに 2 N 枚の永久磁石素材を用いて組込着磁を行う例について述べたが、永久磁石素材の枚数を 2 N 枚以下としても同様の効果が得られる。例えば、 $N=3$ で 6 極の磁極を有するロータを考えた場合、図 18 に示すように永久磁石素材の枚数を 3 枚若しくは 2 枚とすることで、永久磁石素材間の継ぎ目の数を減少することができ、素材間の隙間の部分を永久磁石として使用できるようになり、ロータの磁力を向上させることができる。また、永久磁石素材の枚数を減らすことができるため、加工費を削減することができる。

【0075】実施の形態 6. 図 19 に、この発明の実施の形態 6 によるロータの断面図を示す。実施の形態 1 では、2 N 極の磁極を有するロータに 2 N 枚の永久磁石素材を用いて組込着磁を行う例について述べたが、この実施の形態では、永久磁石素材を分割せずに 1 枚の焼結のリング磁石を用いてロータを構成している。この実施の形態は $N=4$ 、即ち 8 極の磁極を形成している場合の例を示すものである。従って、12 個の磁極突起を有するステータを用いることにより、容易に組込着磁を行うことができる。

【0076】このように、焼結リング磁石を用いてロータを構成することにより、実施の形態 1 と同様の効果が得られる他、永久磁石素材間の継ぎ目をなくすことにより、素材間の隙間の部分を永久磁石として使用できるようになり、実施の形態 5 と比べて、更にロータの磁力を向上させることができる。また、電機子巻線に流れる電流の作る磁束の流れは、極異方性リング磁石の方向と、ほぼ一致するため、永久磁石素材の厚みが一定であっても、着磁電流を最小限に抑制することができる。

【0077】実施の形態 7. 図 20 に、この発明の実施の形態 7 による集中巻きステータを用いて、ロータに配

置した永久磁石素材を着磁する場合の着磁電流を示す。この実施の形態による組込着磁の方法は、第1の着磁工程における電機子巻線に流れる着磁電流に対し、第2の着磁工程における電機子巻線に流れる着磁電流を小さくするように高圧パルス電圧を印加することを特徴としている。

【0078】図21にこの実施の形態の方法で着磁を行った場合と、第1の着磁工程と第2の着磁工程で印加する電流値を等しくして着磁を行った場合の磁束量を比較した結果を示す。本図より、第2の着磁工程の印加電流を第1の着磁工程の印加電流に対して小さくしても、第1の着磁工程と第2の着磁工程で印加する電流値を等しくして着磁を行った場合と同じ磁気特性が得られることが分かる。

【0079】これは、第2の着磁工程では、第1の着磁工程で着磁された永久磁石の発する磁束が、無通電相の磁極突起へ流れようとする着磁エネルギーに寄与しない漏れ磁束を抑制する働きをすることで、漏れ磁束を低減し、着磁に必要な磁束が永久磁石素材に有効に作用するためである。

【0080】以上のように、第1の着磁工程に対し、第2の着磁工程の電機子巻線に流れる電流を小さくすることにより、第2の着磁工程で、電機子巻線に流れ電流と第1の着磁工程で着磁された永久磁石の発する磁束の作用によって発生するフレミングの左手の法則に従うトルクを、第1の着磁工程と同一電流を印加する場合と比べて小さくすることができるため、第2の着磁工程におけるロータの固定力を減少させることができる。これにより、ロータを位置決め固定するための装置を簡略化することができる。また、着磁エネルギーを抑制することにより、生産設備の省電力化を図ることができる。

【0081】

【発明の効果】以上説明したように、請求項1の発明のDCブラシレスモータの組込着磁方法は、ロータとステータとが所定の位置関係となるようにステータに対するロータの回転方向への位置決めを行った後、集中巻線2の一部に高圧パルス電圧を印加し、さらにその後、ロータを電気角で180度回転させ、集中巻線2の前回と同様の部分に前回と極性を反転させた高圧パルス電圧を印加するようにしたので、専用の着磁ヨークが不要となるため、外部の着磁ヨークを用いて永久磁石を着磁した後、ロータ内に永久磁石を組み付ける生産方法と比べて、生産工数を大幅に削減でき製造ラインの簡略化を図ることができる。また、集中巻きステータを用いて組込着磁を行うことで、従来の分布巻きステータを用いて行う組込着磁と比べて、ステータのコイルエンド部を約1/2と格段に小さくさせることができるため、分布巻きの組込着磁時に過大な電流が巻線に流れることで生じていた巻線の変形によるコイルの絶縁皮膜破壊がなくなり信頼性の高いモータが実現できる。また、巻線の変形が

生じなくなったことにより、従来の分布巻きステータで用いていた巻線の変形を防止するための巻線固定用のワニス処理が不要となり安価なモータが提供できる。また、第1の着磁工程及び第2の着磁工程において、磁石素材の切れ目を、隣接する磁極突起の溝開口部中心と一致するように位置決めしたので、磁石の切れ目を境に、N極S極となるような異極の磁極を有した永久磁石が形成されるため、永久磁石の切れ目（空隙）を介して同極の磁極が形成される様な磁石の位置決めを行わない着磁方法と比べて、磁石の切れ目による磁力の損失がなくなり、永久磁石の磁力を向上させることができ、電流を低減した銅損の小さい高効率のモータを提供することができる。また、着磁後に鉄粉などがロータに付着することがなくなる。また、ステータ内に組み込まれた状態で永久磁石の着磁が行われるので、永久磁石のパーミアンス係数は高く、磁氣的に安定した状態が保たれる。従って、着磁後の永久磁石が大気中に開放される場合と異なり、永久磁石の減磁の恐れがなく、信頼性の高いDCブラシレスモータを得ることができる。

20 【0082】請求項2の発明のDCブラシレスモータの組込着磁方法は、高圧パルス電圧を所定の2相間に印加するようにしたので、ロータの組込着磁を容易に行うことができる。

【0083】請求項3の発明のDCブラシレスモータの組込着磁方法は、集中巻線が中性点を有しており、高圧パルス電圧を所定の単相間に印加するようにしたので、より簡単な結線でロータの組込着磁を行うことができる。

30 【0084】請求項4の発明のDCブラシレスモータの組込着磁方法は、ロータとステータの回転方向への位置決め固定を行った後、上記集中巻線の3相間に高圧パルス電圧を印加する工程と、さらにその後、ロータを電気角で60度回転させ位置決め固定を行い、上記集中巻線の所定の1相を除いた前回と同様の部分に前回と同一極性の高圧パルス電圧を印加するようにしたので、請求項1と組込着磁方法と同様の効果が得られる他、2回目の着磁工程において、1回目の着磁工程で着磁された磁石領域の一部に再度、パルス電圧を印加するため、より信頼性の高い組込着磁が実現できる。

40 【0085】請求項5の発明のDCブラシレスモータの組込着磁方法は、埋め込み磁石形ロータを用いたので、ロータの組込着磁を容易に行うことができる。

【0086】請求項6の発明のDCブラシレスモータの着磁装置は、3相の集中巻線2が施されたステータの内側で、無着磁状態の永久磁石が設けられているロータを回転させるとともに、ステータとロータとが所定の位置関係となるようにステータに対するロータの回転方向への位置決めを行う回転位置決め手段と、集中巻線2の一部に通電して高圧パルス電圧を印加するとともに、通電方向が切換可能になっている着磁電源とを備えたので、集中巻線方式のモータのロータを容易に着磁することが

できるとともに、ステータへのロータの組込を容易にすることができ、また永久磁石の減磁を防止することができ、さらにロータへの磁性体の付着を防止することができる。

【0087】請求項7の発明のDCブラシレスモータの組込着磁方法は、ロータに用いられる磁石素材に希土類磁石を用いたので、ロータの組込着磁を容易に行うことができる。

【0088】請求項8の発明のDCブラシレスモータの組込着磁方法は、ステータ側から見た永久磁石端部の磁気抵抗を減少させることができるため、永久磁石素材の端部に効率よく磁束を通過させることができるようになり、より小さい電流で着磁することが可能となり、生産工程における省エネルギー化を図ることができる。

【0089】請求項9の発明のDCブラシレスモータの組込着磁方法は、2N個以下の磁石素材を設けたロータを用いて、磁石素材を2N極に着磁するようにしたので、永久磁石素材間の継ぎ目の数を減少することができ、素材間の隙間の部分を永久磁石として使用できるようになり、ロータの磁力を向上させることができる。また、永久磁石素材の枚数を減らすことができるため、加工費を削減することができる。

【0090】請求項10の発明のDCブラシレスモータの組込着磁方法は、ロータの磁石素材にリング磁石を用いるようにしたので、永久磁石素材間の継ぎ目を完全になくすことにより、更にロータの磁力を向上させることができる。

【0091】請求項11の発明のDCブラシレスモータの組込着磁方法は、上記リング磁石素材の配向を極異方性としたので、電機子巻線に流れる電流の作る磁束の流れは、極異方性リング磁石の方向と、ほぼ一致するため、永久磁石素材の厚みが一定であっても、着磁電流を最小限に抑制し、容易に組込着磁を行うことができる。

【0092】請求項12の発明のDCブラシレスモータの組込着磁方法は、第1の着磁工程に対して、第2の着磁工程で印加するパルス電流のレベルを小さくしたので、着磁エネルギーを抑制することができ、生産設備の省電力化を図ることができる。

【0093】請求項13の発明のDCブラシレスモータの組込着磁方法は、第1の着磁工程、及び、第2の着磁工程の中で、少なくとも3回以上の高圧パルス電圧を印加するようにしたので、信頼性の高い組込着磁が実現できる。

【0094】請求項14の発明のDCブラシレスモータの組込着磁方法は、圧縮機筐体10にステータを固着する工程と、永久磁石素材が設けられているロータを上記ステータ内に挿入する工程、及び、高圧パルス電圧を所定の集中巻線の端子の一部に印加するようにしたので、専用の着磁ヨークが不要となるため、外部の着磁ヨークを用いて永久磁石を着磁した後、ロータ内に永久磁石を

組み付ける生産方法と比べて、生産工数を大幅に削減でき製造ラインの簡略化を図ることができる。また、従来の分布巻きステータを用いて行う組込着磁と比べて、ステータのコイルエンド部を約1/2と格段に小さくさせることができるため、分布巻きの組込着磁時に過大な電流が巻線に流れることで生じていた巻線の変形によるコイルの絶縁皮膜破壊がなくなり信頼性の高いモータが実現できる。また、巻線の変形が生じなくなったことにより、従来の分布巻きステータで用いていた巻線の変形を防止するための巻線固定用のワニス処理が不要となり安価なモータが提供できる。また、着磁後に鉄粉などがロータに付着することがなくなり、圧縮機の運転中に鉄粉が圧縮機内部に飛び散り、圧縮機に接続された細管に鉄粉が入り込み、細管を詰まらせて故障するといった不具合がなくなる。また、ステータ内に組み込まれた状態で永久磁石の着磁が行われるので、永久磁石6のパーマネンツ係数は高く、磁氣的に安定した状態が保たれる。従って、着磁後の永久磁石が大気中に開放される場合と異なり、永久磁石の減磁の恐れがなく、信頼性の高いDCブラシレスモータを得ることができる。

【0095】請求項15の発明のDCブラシレスモータの組込着磁方法は、圧縮機にモータを組み込む際、ロータの軸受け部の構造を、圧縮機要素部側でロータ軸を回転自在に保持する片持ち軸受け部で構成することで、反軸受け部側に空間部ができるため、ロータの回転方向への位置決めを行うための位置決め回転手段を容易に装着することが可能となる。これにより、ロータの回転方向への位置決め固定が容易に行えるようになり、位置決め精度が向上し、信頼性の高い組込着磁が実現できる。

【0096】請求項16記載の発明の圧縮機は、3相の集中巻きが施されたステータと、圧縮機筐体内で高圧パルス電圧を所定の集中巻線の端子の一部に印加することで着磁された永久磁石を有するロータと、を備えたDCブラシレスモータと、前記永久磁石着磁後のDCブラシレスモータを圧縮機筐体内に保持したまま該圧縮機筐体に取付け可能なカバーと、を備えたため、DCブラシレスモータを圧縮機筐体内に固定した状態で永久磁石の着磁が行え、また、着磁後ロータを取り出すことなくカバーができるから、ロータに磁性体などの不純物が付着することを防止できる。

【0097】請求項17記載の発明の冷凍サイクル装置は、凝縮器、蒸発器及び請求項16記載の圧縮機が順次接続され、冷媒にHFC系冷媒が用いられている。HFC系冷媒との相溶性が低い冷凍機油は冷凍サイクル中の配管内に付着しやすく、この油に磁性体等の不純物が付着して配管詰まりや伝熱性能の低下を引き起こすが、本発明ではDCブラシレスモータの永久磁石の着磁を圧縮機筐体に固定した状態で行え、着磁後カバーをすることができるから、ロータへの不純物の付着が無く、冷凍サイクル中への不純物の付着を低減でき、信頼性の高い冷

凍サイクル装置が得られる。

【図面の簡単な説明】

【図 1】 この発明の実施の形態 1 による DC ブラシレスモータの組込着磁方法を示すフローチャートである。

【図 2】 図 1 の方法によりモータを着磁する様子を示す断面図である。

【図 3】 図 2 の後段の状態を示す断面図である。

【図 4】 圧縮機に DC ブラシレスモータを組み込んでロータを回転自在に保持するための保持構造を示す断面図である。

【図 5】 図 4 の圧縮機を搭載した冷凍サイクル装置を示す冷媒回路図である。

【図 6】 埋め込み磁石形のロータの一例を示す断面図である。

【図 7】 埋め込み磁石形のロータの他の例を示す断面図である。

【図 8】 埋め込み磁石形のロータのさらに他の例を示す断面図である。

【図 9】 この発明の実施の形態 2 による DC ブラシレスモータの組込着磁方法を示すフローチャートである。

【図 10】 図 9 の方法によりモータを着磁する様子を示す断面図である。

【図 11】 図 10 の後段の状態を示す断面図である。

【図 12】 この発明の実施の形態 3 による DC ブラシレスモータの組込着磁方法を示すフローチャートである。

【図 13】 図 12 の方法によりモータを着磁する様子を示す断面図である。

【図 14】 図 13 の後段の状態を示す断面図である。

【図 15】 この発明の実施の形態 4 による永久磁石埋め込み形 DC ブラシレスモータの組込着磁方法を容易に実現するためのロータ構造を示す断面図である。

【図 16】 この発明の実施の形態 4 による DC ブラシレスモータの組込着磁方法を実現するためのロータを用いて組込着磁を行った場合の磁束線図を示すものである。

* 【図 17】 この発明の実施の形態 4 による永久磁石表面配置形 DC ブラシレスモータの組込着磁方法を容易に実現するためのロータ構造を示す断面図である。

【図 18】 この発明の実施の形態 5 による DC ブラシレスモータの組込着磁方法を実現するためのロータ構造を示す断面図である。

【図 19】 この発明の実施の形態 6 による DC ブラシレスモータの組込着磁方法を実現するためのロータ構造を示す断面図である。

10 【図 20】 この発明の実施の形態 7 による集中巻きステータを用いて、ロータに配置した永久磁石素材を着磁する場合の着磁電流を示す図である。

【図 21】 この発明の実施の形態 7 による着磁方法で組込着磁を行った場合の磁束量の結果を示す図である。

【図 22】 従来の分布巻線方式の DC ブラシレスモータの一例を示す断面図である。

【図 23】 従来の集中巻線方式の DC ブラシレスモータの一例を示す断面図である。

20 【図 24】 従来の分布巻線方式のステータを用いて組込着磁時を行った場合の磁界分布を示す説明図である。

【図 25】 従来の集中巻線方式のステータを用いて分布巻線方式の場合と同様に組込着磁を行った場合の磁界分布を示す説明図である。

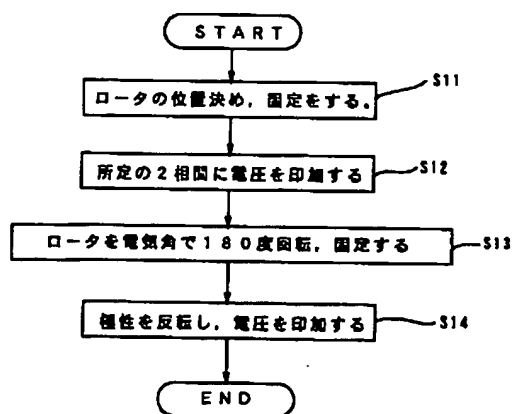
【図 26】 従来の集中巻線方式のステータを有する DC ブラシレスモータの永久磁石の着磁装置を示す断面図である。

【図 27】 図 26 の装置を用いた着磁方法を示すフローチャートである。

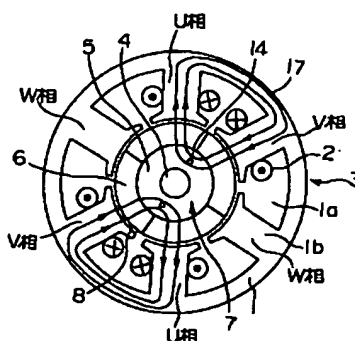
【符号の説明】

1 ステータコア、1 a スロット、1 b ティース部、2 集中巻線、2 a 分布巻線、2 b 巻線、3 ステータ、4 ロータ軸、5 ロータコア、6 永久磁石、7 ロータ、8 空隙、9 着磁ヨーク、9 a 磁極突起、11 片持ち軸受け部、12 圧縮機要素部、13 空間部、14 位置決め部、15 圧縮機、16 圧縮機力バー、17 磁界。

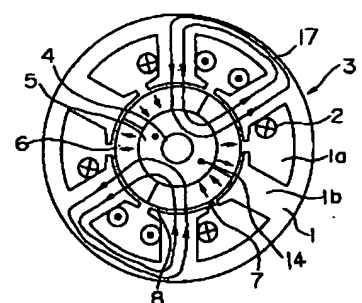
【図 1】



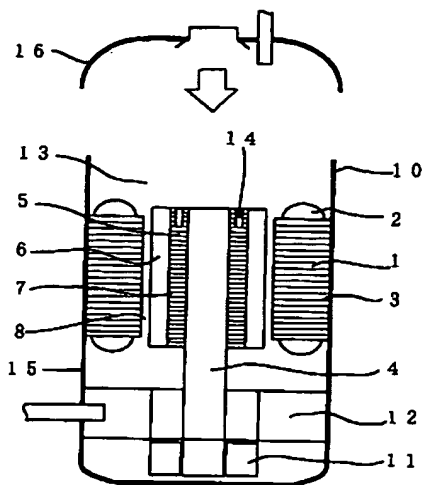
【図 2】



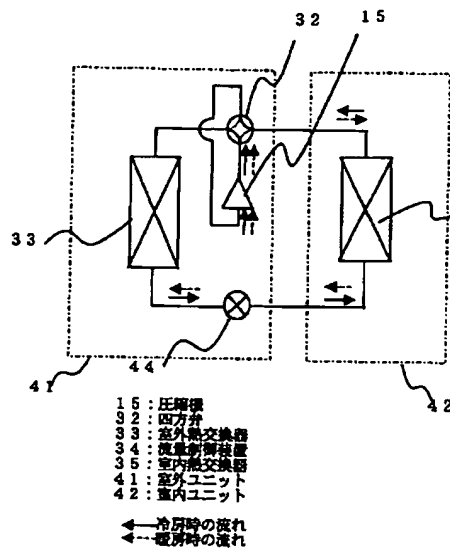
【図 3】



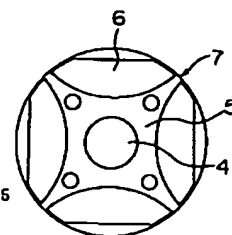
【図4】



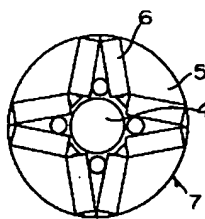
【図5】



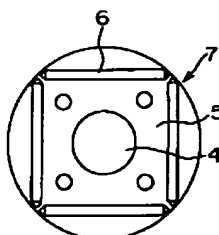
【図6】



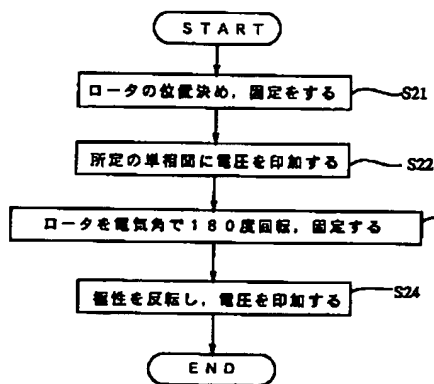
【図7】



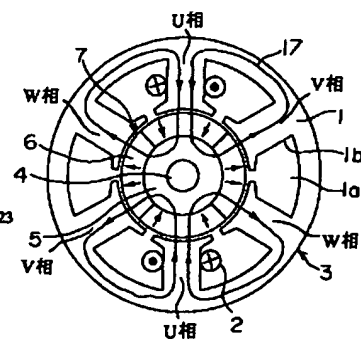
【図8】



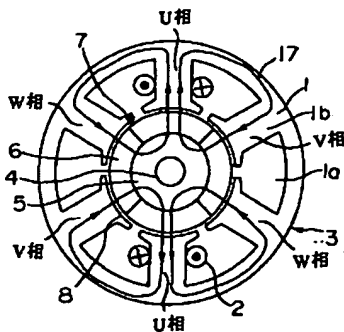
【図9】



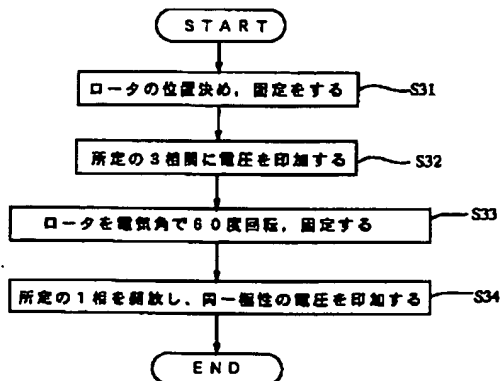
【図11】



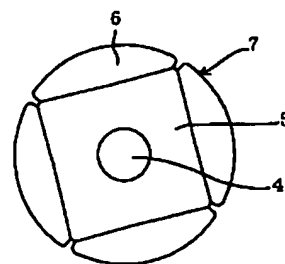
【図10】



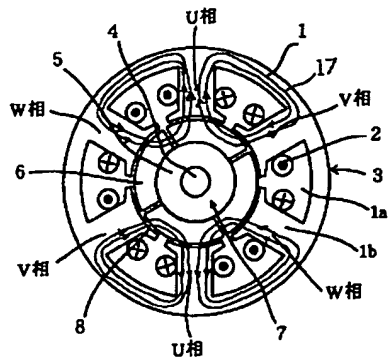
【図12】



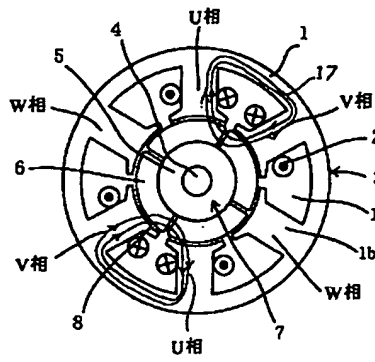
【図17】



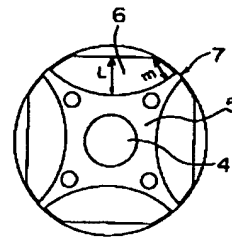
【図13】



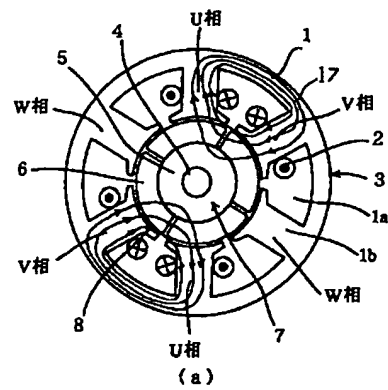
【図14】



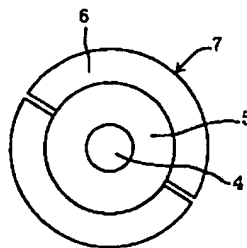
【図15】



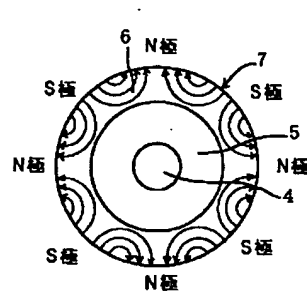
【図16】



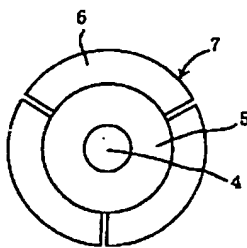
【図18】



【図19】

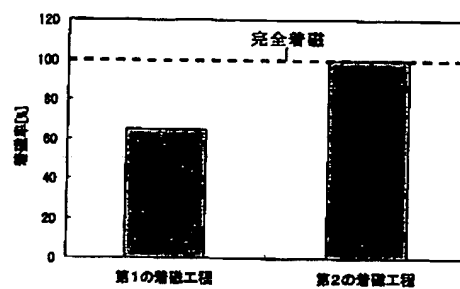


[a]

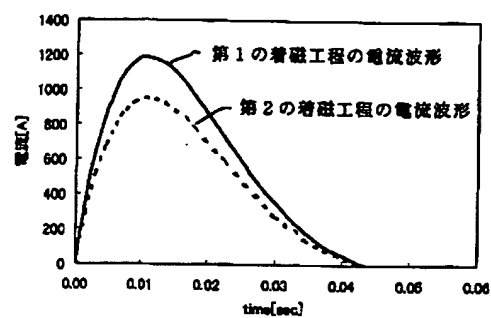


[b]

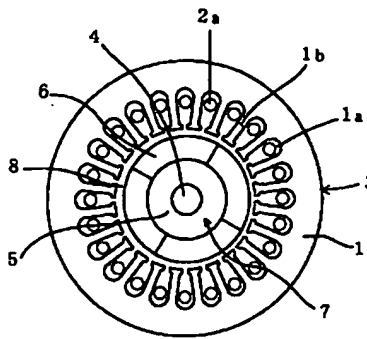
【図21】



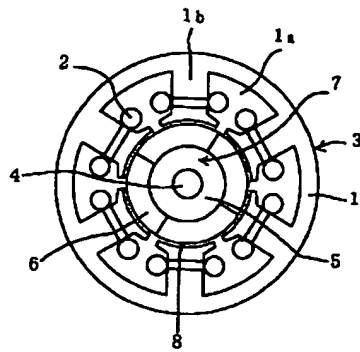
【図20】



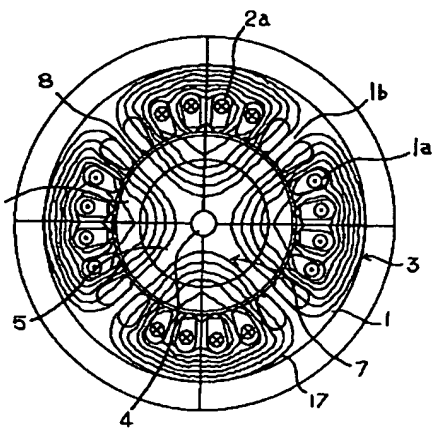
【図22】



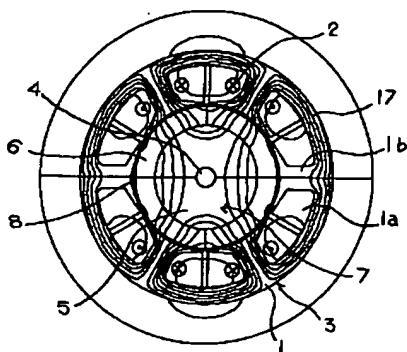
【図23】



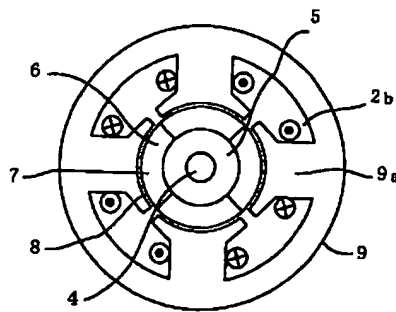
【図24】



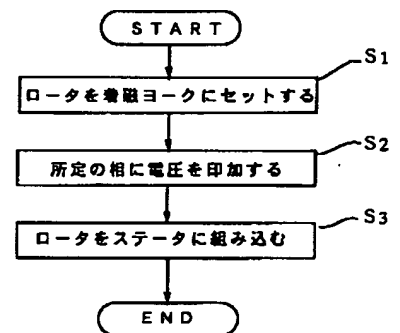
【図25】



【図26】



【図27】



フロントページの続き

(72)発明者 松岡 篤
東京都千代田区丸の内二丁目2番3号 三
菱電機株式会社内
(72)発明者 堤 貴弘
東京都千代田区丸の内二丁目2番3号 三
菱電機株式会社内

(72)発明者 及川 智明
東京都千代田区丸の内二丁目2番3号 三
菱電機株式会社内
(72)発明者 田島 庸賀
東京都千代田区丸の内二丁目2番3号 三
菱電機株式会社内
(72)発明者 増本 浩二
東京都千代田区丸の内二丁目2番3号 三
菱電機株式会社内